

FOGALMAK ÉS MÓDSZEREK

KLAFSZKY EMIL- TERLAKY TAMÁS

Az ellipszoid módszerről

Dolgozatunkban az ellipszoid módszer egy rövid, újszerű tárgyalását adjuk. Célunk a módszer fő lépéseinek egyszerű, lehetőleg elemi bizonyítása, az ellipszoid módszer önmagában teljes, minden részletét összefoglaló tárgyalása. A feladat méretének mérésére egy a szokásostól eltérő konstanst vezetünk be. Nem célunk az elméleti korlátok javítása, vagy a legélesebb elméleti korlátot adó változat közlése.

Cikkünk négy részből tevődik össze. Először egész vektorok által adott poliéderek térfogatára adunk külső és belső korlátot, majd az ellipszoidok, illetve egy adott fél ellipszoidot tartalmazó minimális térfogatú ellipszoidok tulajdonságait vizsgáljuk. A harmadik részben ismertetjük az ellipszoid módszert és bizonyítjuk, hogy az polinomiális lépésszámban eldönti, hogy egy egyenlőtlenségrendszer megoldható-e vagy sem. Végül megmutatjuk, hogy ha van ilyen algoritmus, akkor ennek felhasználásával polinomiális lépésszámban meg is találhatunk az egyenlőtlenségrendszer megoldásai közül egyet.

Immár évtizedek óta jól ismert, hogy gyakorlati feladatokon mutatott hatékonysága ellenére a simplex módszer nem polinomiális algoritmus. Erre először KLEE és MINTY [5] adott szép példát. Klee és Minty példájának módosításával megmutatható, hogy a simplex módszer tetszőleges, ismert változata nem polinomiális.

Először KHACSIJÁN szovjet matematikus adott polinomiális eljárást lineáris programozási feladatok megoldására 1979-ben. Az algoritmus *ellipszoid módszer* néven vált ismertté, mivel ellipszoidok térfogatcsökkentésén alapul. Elméleti hatékonysága ellenére hamar kiderült, hogy az ellipszoid módszer (jelenlegi formájában) a gyakorlatban használhatatlan.

Az algoritmusok területén a következő lépés KARMARKAR projekciós módszere, amely az ellipszoid algoritmusnál jobb elméleti korlátot ad, de gyakorlati alkalmazhatósága, hatékonysága pillanatnyilag még erősen vitatott. Azas Karmarkar módszere sem hozta meg az áttörést olyan értelemben, hogy elméletileg és gyakorlatilag is egyaránt hatékony módszert nyerjünk.

Dolgozatunkban GÁCS-LOVÁSZ [2], KHACSIJÁN [4] cikkeire valamint SCHRIJVER [7] könyvére támaszkodva ismertetjük az ellipszoid módszer lényegét.

A továbbiakban a mátrixokat latin nagy betűkkel, a vektorokat kis betűkkel, míg a skalárokat görög betűkkel jelöljük. Egy $A: m \times n$ mátrix sorvektorait $a^{(1)}, \dots, a^{(m)}$, oszlopvektorait a_1, \dots, a_n , míg együtthatóit α_{ij} jelöli.

Mielőtt rátérnénk az ellipszoid módszer elemeinek tárgyalására, ismertetünk néhány, a továbbiakban felhasznált tételt, illetve meghatározzuk, hogy mit is értünk polinomiális algoritmuson.

Polinomiális algoritmus [7]: Egy algoritmust egy adott feladat megoldására vonatkozóan polinomiális algoritmusnak nevezünk, ha van olyan α konstans és r szám, hogy a feladat megoldásához szükséges műveletek száma a legrosszabb esetben is legfeljebb αs^r , ahol s a feladat méretét jelöli (esetünkben s a változók száma - dimenzió).

A *Caratheodory* tételt nem fogalmazzuk meg precízen, csak megjegyezzük, hogy esetünkben ez azt garantálja, hogy ha egy lineáris egyenlőtlenségrendszernek van megoldása, akkor bázismegoldása is van. (lásd. [6,7])

Hadamar egyenlőtlenség [7]: Legyen $B = (b_1, \dots, b_n)$ egy $m \times n$ -es mátrix. Ekkor

$$\sqrt{\det(B^* B)} \leq \|b_1\| \times \dots \times \|b_n\|,$$

és ha $m = n$ (B négyzetes), akkor

$$\det(B) \leq \|b_1\| \times \dots \times \|b_n\|.$$

Cauchy-Schwarz egyenlőtlenség [7]: Legyen $c, d \in R^n$, akkor $c^* d \leq \|c\| \cdot \|d\|$ egyenlőség akkor és csak akkor teljesül, ha c és d párhuzamosak.

Végül megjegyezzük, hogy lineáris programozási feladatok megoldása ekvivalens lineáris egyenlőtlenségrendszerek megoldásával, így elég ezek megoldására szorítkoznunk. Ugyanis mint az jól ismert, a $\min\{c^* x \mid Ax = b, x \geq 0\}$ és a $\max\{y^* b \mid A^* y \leq c\}$ primál-duál feladatpár megoldása ekvivalens az $\{Ax = b, x \geq 0, A^* y \leq c, c^* x - y^* b \leq 0\}$ lineáris egyenlőtlenségrendszer megoldásával [1,2,6].

1. Külső és belső korlátok

Ebben a fejezetben egész együtthatókkal adott poliéderekre, és így azok térfogatára adunk külső (felső) és belső (alsó) korlátot. Az együtthatók egész értékűsége nyilván ekvivalens assal, hogy racionalitást tételezünk fel (a legkisebb közös nevezővel szorozhatunk).

Legyen az $A: m \times n$ mátrix és a $c \in R^n$ vektor egész értékű (azaz α_{ij} és γ_j egész $i = 1, \dots, m; j = 1, \dots, n$), ($m > 1$). Az általánosság megsértése nélkül feltehető, hogy $\text{rang}(A) = m$.

1.1. definíció: A paraméterek terjedelmének a

$$\sigma = |a^{(1)}| \cdot \dots \cdot |a^{(i)}| \cdot \dots \cdot |a^{(m)}| \cdot |c|. \quad (1.1)$$

számot nevezzük, ahol $|a^{(i)}|$ az $a^{(i)}$ vektor Euklidesszi normáját jelöli. \square

Tekintsük az

$$\begin{aligned} A^*y &\leq c & Ax &= \Theta \\ c^*x &= -1 & x &\geq \Theta \end{aligned}$$

alternatív feladatpárt, ahol $\Theta = (0, \dots, 0)$. Jól ismert, hogy esen feladatok közül pontosan az egyiknek van megoldása. A következő lemmában bizonyítjuk, hogy amennyiben valamelyik feladat megoldható, akkor a σ sugarú gömbben is van megoldása.

1.1. lemma:

- 1° Ha $A^*y \leq c$ megoldható, akkor $A^*y \leq c$; $|\eta_i| \leq \sigma$, $\forall i$ is megoldható. (Minden bázismegoldás ilyen.)
- 2° Ha $Ax = \Theta$, $c^*x = -1$, $x \geq \Theta$ megoldható, akkor $Ax = \Theta$, $c^*x = -1$, $x \geq \Theta$, $|\xi_j| \leq \sigma$, $\forall j$ is megoldható. (Minden bázismegoldás kielégíti az utóbbit.)

Bizonyítás: 1° Carathéodory tétele szerint, ha van megoldás, akkor van olyan B bázis és y bázismegoldás is, melyre $B^*y = c_B$, $N^*y \leq c_N$ (itt $A = (B, N)$ és $c = (c_B, c_N)$ jelöléseket használtuk). Jelölje $b^{(i)}$ a B mátrix i -edik sorát. A Cramer szabály szerint

$$\eta_i = \frac{\det(B \setminus b^{(i)}, c_B)}{\det(B)}.$$

A számlálót a Hadamard egyenlőtlenséggel becsüljük felülről, a nevesőt pedig a Leibnits kifejtéssel alulról, így:

$$|\eta_i| \leq \frac{|b^{(1)}| \dots |b^{(m)}| |c_B|}{1}$$

(Itt kihasználtuk, hogy A egész értékű mátrix.)

A jobboldalt tovább becsülhetjük felülről triviális módon σ -val, így állításunknak megfelelően $|\eta_i| \leq \sigma$ adódik.

2° Ha van megoldása a feladatnak, akkor a Carathéodory tétel szerint valamely B bázisra van \bar{x}_B bázismegoldása is az egyenletrendszernek, azaz $B = \begin{pmatrix} B \\ c_B \end{pmatrix} (m+1) \times (m+1)$ méretű mátrix, $\bar{x}_B \in R_+^{m+1}$ melyekre $B\bar{x}_B = \begin{pmatrix} \Theta \\ 1 \end{pmatrix}$ és $\bar{x}_B \geq \Theta$. Ekkor a Cramer szabály szerint

$$\xi_j = \frac{\det(B \setminus a_j, \begin{pmatrix} \Theta \\ 1 \end{pmatrix})}{\det(B)}.$$

Hasonlóan az 1^o részben elmondottakhoz a számlálót a Hadamard egyenlőtlenséggel becsljük felülről, a nevesőt pedig a Leibnitz kifejtéssel alulról, így (A egész):

$$|\xi_j| \leq \frac{|b_1| \cdots |b_{m+1}| \cdot 1}{1},$$

aminek triviális felső becslése σ . \square

A lemma alapján, a Farkas tétel felhasználásával bizonyítható az alábbi fontos tétel.

1.1. tétel: Ha $A^*y \leq c$ nem megoldható, akkor $A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$ sem megoldható. ($\mathbf{1} = (1, \dots, 1)$)

Bizonyítás: Ha $A^*y \leq c$ nem megoldható, akkor a Farkas tétel szerint

$$Ax = \ominus$$

$$c^*x = -1$$

$$x \geq \ominus$$

megoldható, ami 2^o szerint azt jelenti, hogy

$$Ax = \ominus$$

$$c^*x = -1$$

$$x \geq \ominus$$

$$\xi_j \leq \sigma \quad \forall_j$$

is megoldható. Ez átalakítható az alábbi alakba:

$$Ex + Eu = \sigma \mathbf{1}$$

$$Ax = \ominus$$

$$c^*x = -1$$

$$x \geq 0, \quad u \geq \ominus,$$

ahol E az egységmátrix.

Es a feladat ismét megoldható, de ekkor a Farkas tétel szerint a

$$Ex + A^*y + \theta c \leq \ominus$$

$$Ex \leq \ominus$$

$$z^* \sigma \mathbf{1} - \theta > \ominus$$

feladat nem megoldható. Ekkor speciálisan a $\theta = -1$ és $z = -\frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$ választással sem megoldható, azaz az

$$A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$$

nem megoldható, mivel a másik két feltétel a $-\frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1} \leq 0$ és a $-\sigma \frac{1}{m \cdot \sigma} + \mathbf{1} > 0$ triviálisan teljesülő feltételbe megy át. \square

1. következmény: Az $A^*y \leq c$ egyenlőtlenségrendszer akkor és csak akkor megoldható, ha az

$$A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$$

$$|\eta_i| \leq \sigma + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} \quad \forall i$$

egyenlőtlenség rendszer megoldható.

Bizonyítás: A lemma 1^o állítás szerint ha $A^*y \leq c$ megoldható, akkor az $A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$ rendszer is megoldható. Ekkor nyilván az $A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$, $|\eta_i| \leq \sigma + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2}$, $\forall i$ egyenlőtlenségrendszer is megoldható.

Fordítva, ha $A^*y \leq c$ nem megoldható, akkor a tétel szerint $A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$ sem megoldható. Ekkor nyilván az $|\eta_i| \leq \sigma + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2}$, $\forall i$ feltételek mellett sem megoldható. \square

2. következmény: Ha az

$$A^*y \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$$

$$|\eta_i| \leq \sigma + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} \quad \forall i$$

egyenlőtlenségrendszer megoldható, akkor megoldáshalmasa tartalmaz $\frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2}$ élű kockát is.

Bizonyítás: Az 1. következmény szerint legyen \bar{y} az $A^*\bar{y} \leq c$ egyenlőtlenségrendszer egy megoldása.

Legyen továbbá $y := \bar{y} + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} \mathbf{1}$. Ekkor

$$A^*y = A^*\bar{y} + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} \cdot A^*\mathbf{1} \leq c + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} \cdot A^*\mathbf{1}$$

De $\mathbf{1}^* \cdot A = a^{(1)} + \dots + a^{(m)}$ és az egész vektorokra nyilvánvalóan teljesül $x \leq \mathbf{1} \cdot |x|$ becslés miatt

$$\mathbf{1}^* \cdot A \leq \mathbf{1}^* \cdot |a^{(1)} + \dots + a^{(m)}| \leq \mathbf{1}^* \sum_{i=1}^m |a^{(i)}| \leq$$

$$\leq \mathbf{1}^* \sum_{i=1}^m \prod_{j=1}^m |a^{(j)}| \leq \mathbf{1}^* \cdot m \cdot \sigma.$$

Így

$$A^*y \leq c + \frac{1}{m^2 \cdot n \cdot \sigma^2} A^*\mathbf{1} \leq c + \frac{1}{m \cdot n \cdot \sigma} \mathbf{1}$$

ami igazolja állításunkat. \square

Ebben a fejezetben egy tetszőleges poliéderhez adtunk egy, megoldhatóság szempontjából vele ekvivalens olyan poliédert, amelynek térfogata már garantáltan pozitív.

2. Ellipszoidok

Ebben a fejezetben egy speciális ellipszoid transzformációval foglalkozunk. Megmutatjuk, hogy a transzformáció eredményeként kapott ellipszoid tartalmazza az eredeti ellipszoid alkalmas fél-ellipszoid részét, valamint, hogy térfogata kisebb.

Az alábbiakban, az ellipszoidok tulajdonságának vizsgálatakor nem használjuk ki az adatok egész értékűségét.

2.1. definíció: Legyen $z \in R^m$ és P pozitív mátrix. Az R^m m dimenziós Euklideszi tér

$$E = ell(z, P) := \{x \mid (x - z)^* P^{-1} (x - z) \leq 1\}$$

halmazát ellipszoidnak nevezsük. \square

A z vektort az ellipszoid *centrumának* nevezsük. Ismert, hogy a z ponton átmenő a normálvektorú *féltér* az

$$a^* (x - z) \leq 0$$

egyenlőtlenséggel adható meg.

Legyen $E' = ell(z', P')$ az alábbi módon adott:

$$z' := z - \frac{1}{m+1} \cdot \frac{Pa}{\sqrt{a^* Pa}},$$

$$P' := \frac{m^2}{m^2 - 1} \left(P - \frac{2}{m+1} \cdot \frac{Pa a^* P}{a^* Pa} \right).$$

Az alábbiakban belátjuk, hogy az $ell(z', P')$ halmaz valóban ellipszoid, és tartalmazza az $ell(z, P) \cap \{x \mid a^* (x - z) \geq 0\}$ fél-ellipszoidot.

2.1. lemma: P' pozitív definit.

Bizonyítás: Azt kell megmutatni, hogy tetszőleges $x \in R^n$ ($x \neq 0$) vektorra $x^* P' x > 0$, azaz

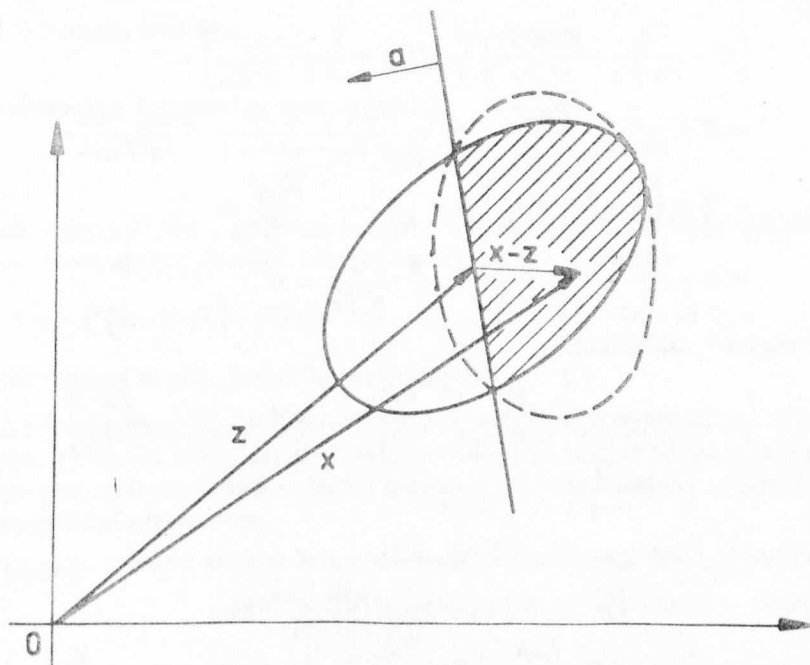
$$x^* P x - \frac{2}{m+1} \cdot \frac{x^* P a a^* P x}{a^* P a} > 0. \quad (*)$$

Ehhez, $m > 1$ miatt elég megmutatni, hogy

$$(x^* P x)(a^* P a) > (x^* P a)(a^* P x).$$

Mivel P pozitív definit, így van olyan teljes rangú S mátrix, hogy $P = S^* S$. Ekkor a fenti egyenlőtlenség az

$$|Sx|^2 |Sa|^2 > ((Sx)(Sa))^2$$



1. ábra.

alakot ölti, ami pedig a Cauchy-Schwartz-Bunyakovszki egyenlőtlenség szerint $Sx \neq \lambda Sa$ esetén fenn áll. Ha $Sx = \lambda Sa$, akkor $x = \lambda a$ és (*) nyilván teljesül. \square

2.2. lemma: Az új ellipszoid tartalmazza az eredeti ellipszoid felét, azaz

$$\text{ell}(z', P') \supset \{x \mid a^*(x - z) \leq 0\} \cap \text{ell}(z, P).$$

Bizonyítás: Legyen x eleme a jobboldalnak, azaz

$$a^*(x - z) \leq 0$$

és

$$(x - z)^* P (x - z) \leq 1.$$

Be kell látni, hogy ekkor x a baloldalnak is eleme.

Elemi számolással adódik, hogy

$$P'^{-1} = \frac{m^2 - 1}{m^2} \left(P^{-1} + \frac{2}{m - 1} \cdot \frac{aa^*}{a^* P a} \right),$$

ugyanis

$$\begin{aligned}
 & \left(P - \frac{2}{m+1} \cdot \frac{Pa a^* P}{a^* Pa} \right) \left(P^{-1} + \frac{2}{m-1} \cdot \frac{aa^*}{a^* Pa} \right) = \\
 & = E - \frac{2}{m+1} \cdot \frac{Pa a^*}{a^* Pa} + \frac{2}{m-1} \frac{Pa a^*}{a^* Pa} - \frac{4}{m^2-1} \cdot \frac{Pa a^* Pa a^*}{(a^* Pa)^2} \\
 & = E + \left\{ -\frac{2}{m+1} + \frac{2}{m-1} - \frac{4}{m^2-1} \right\} \frac{Pa a^*}{a^* Pa} = \\
 & = E + \frac{-2m+2+2m+2-4}{m^2-1} \cdot \frac{Pa a^*}{a^* Pa} = E.
 \end{aligned}$$

Így állításunk igazolásához az

$$\begin{aligned}
 & \left(x - z + \frac{1}{m+1} \cdot \frac{Pa}{\sqrt{a^* Pa}} \right)^* \cdot \frac{m^2-1}{m^2} \left[P^{-1} + \frac{2}{m-1} \cdot \frac{aa^*}{a^* Pa} \right] \\
 & \cdot \left(x - z + \frac{1}{m+1} \cdot \frac{Pa}{\sqrt{a^* Pa}} \right) \leq 1
 \end{aligned}$$

egyenlőtlenséget kell igazolni a félellipsoidban levő minden x esetén.

Legyen $\alpha := \sqrt{a^* Pa}$ és $\beta := a^*(x-z)$. Ekkor

$$\begin{aligned}
 & \left((x-z)^* + \frac{1}{\alpha(m+1)} a^* P \right) \left(\frac{m^2-1}{m^2} P^{-1} + \frac{2(m+1)}{m^2 \alpha^2} aa^* \right) \left((x-z) + \frac{Pa}{(m+1)\alpha} \right) = \\
 & = \frac{m^2-1}{m^2} (x-z)^* P^{-1} (x-z) + 2 \frac{m^2-1}{m^2} \cdot \frac{1}{\alpha(m+1)} (x-z)^* P^{-1} Pa + \\
 & + \frac{m^2-1}{m^2} \cdot \frac{a^* P P^{-1} Pa}{\alpha^2 (m+1)^2} + \frac{2(m+1)}{m^2 \alpha^2} (x-z)^* aa^* (x-z) + \\
 & + 2 \frac{2(m+1)}{m^2 \alpha^2} \cdot \frac{1}{\alpha(m+1)} (x-z)^* aa^* Pa + \frac{1}{\alpha^2 (m+1)^2} \cdot \frac{2(m+1)}{m^2 \alpha^2} a^* P aa^* Pa \leq \\
 & \leq \frac{m^2-1}{m^2} + \frac{2(m-1)}{m^2} \cdot \frac{\beta}{\alpha} + \frac{m-1}{m^2(m+1)} + \frac{2(m+1)}{m^2} \cdot \frac{\beta^2}{\alpha^2} + \frac{4}{m^2} \cdot \frac{\beta}{\alpha} + \frac{2}{(m+1)m^2} = \\
 & = \left[\frac{m^2-1}{m^2} + \frac{m-1}{m^2(m+1)} + \frac{2}{(m+1)m^2} \right] + \left(\frac{2(m-1)}{m^2} + \frac{4}{m^2} \right) \frac{\beta}{\alpha} + \frac{2(m+1)}{m^2} \cdot \frac{\beta^2}{\alpha^2} = \\
 & = 1 + \frac{2(m+1)}{m^2} \cdot \frac{\beta}{\alpha} \left(1 + \frac{\beta}{\alpha} \right) = 1 + \frac{2(m+1)}{m^2} \cdot \frac{\beta}{\alpha^2} (\alpha + \beta).
 \end{aligned}$$

Így $\beta \leq 0$ miatt, csak az

$$\alpha + \beta \geq 0$$

egyenlőtlenséget kell belátni, azaz azt, hogy

$$\sqrt{a^* P a} + a^*(x - z) \geq 0.$$

Tudjuk, hogy $|S^{-1}(x - z)|^2 = (x - z)^* P^{-1}(x - z) \leq 1$, így a Cauchy-Schwartz-Bunyakovszki egyenlőtlenséget alkalmazva a

$$-\beta = -a^*(x - z) = (-a^* S)(S^{-1}(x - z)) \leq |S a| \cdot |S^{-1}(x - z)| \leq \alpha \cdot 1 = \alpha$$

egyenlőtlenséget kapjuk, ami állításunkat igazolja. \square

A fejezet befejezéseként belátjuk, hogy az új ellipszoid térfogata kisebb mint az eredetié. Ehhez azt a geometriából jól ismert tényt használjuk fel, hogy ellipszoidok térfogatának aránya az őket definiáló mátrixok determinánsainak arányaiból vont négyzetgyökökkel egyezik meg.

2.3. lemma:

$$\frac{\text{vol}(\text{ell}(z', P'))}{\text{vol}(\text{ell}(z, P))} < e^{\frac{1}{m+1}}.$$

Bizonyítás: Mint említettük

$$\frac{\text{vol}(\text{ell}(z', P'))}{\text{vol}(\text{ell}(z, P))} = \sqrt{\frac{\det(P')}{\det(P)}}.$$

Tudjuk (RÓZSA, [8]), hogy tetszőleges nem szinguláris négyzetes B mátrix, b vektor és α skalár esetén

$$\det(B + \alpha b b^*) = (1 + \alpha b^* B^{-1} b) \det(B),$$

amiből kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \det(P') &= \left(\frac{m^2}{m^2-1}\right)^m \left(1 - \frac{2}{(m+1)a^* P a} a^* P P^{-1} P a\right) \det(P) = \\ &= \left(\frac{m^2}{m^2-1}\right)^m \left(1 - \frac{2}{m+1}\right) \det(P) = \\ &= \left(1 + \frac{1}{m^2-1}\right)^{m-1} \left(\frac{m}{m+1}\right)^2 \det(P) = \\ &= \left(1 + \frac{1}{m^2-1}\right)^{m-1} \left(1 - \frac{1}{m+1}\right)^2 \det(P). \end{aligned}$$

Az $1 + x < e^x$ összefüggést felhasználva kapjuk a

$$\det(P') < e^{\frac{m-1}{m^2-1}} e^{-\frac{1}{m+1}} \det(P) = e^{-\frac{1}{m+1}} \det(P)$$

összefüggést. Így

$$\frac{\text{vol}(\text{ell}(z', P'))}{\text{vol}(\text{ell}(z, P))} < \sqrt{\frac{e^{-\frac{1}{m+1}} \det(P)}{\det(P)}} = e^{-\frac{1}{2(m+1)}}. \quad \square$$

Megjegyezzük, hogy az $\text{ell}(z', P')$ a fent említett fél-ellipsoidot tartalmazó minimális térfogatú ellipsoid. Erre a tényre nem lesz szükségünk a továbbiakban, így ezt nem bizonyítjuk.

3. Az ellipsoid módszer

Ebben a részben ismertetjük az ellipsoid módszert annak eldöntésére, hogy az $A^*y \leq c$ lineáris egyenlőtlenségrendszer megoldható-e vagy sem.

Ettől a ponttól kezdve ismét szükségünk van arra, hogy az adatok egészek.

Algoritmus:

0. lépés: Adott $A : m \times n$ mátrix, $c \in R^n$. Számítjuk ki az (1.1) képlettel adott σ értéket. Legyen

$\text{ell}(z_0, P_0) = \text{ell}(\Theta, 2\sigma E)$, azaz a kezdeti ellipsoid a 2σ sugarú gömb.

$(k+1)$ lépés: Ha z_k kielégíti a $A^*z_k \leq c + \frac{1}{mn\sigma} \mathbf{1}$ egyenlőtlenségrendszert, akkor STOP, az $A^*y \leq c$ rendszer megoldható.

- Ha z_k nem megoldáa a fenti rendszernek, akkor van olyan j index, melyre

$$z_k^* a_j > \gamma_j + \frac{1}{mn\sigma}.$$

A 2.2 definíciónak megfelelően legyen $a := a_j$.

Ha $k+1 > 2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n)$ STOP, az $A^*y \leq c$ rendszer inkonzisztens.

Ha $k+1 \leq 2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n)$, akkor legyen $z_{k+1} := z'$, $P_{k+1} := P'$ a 2.2. definíció szerint. Folytassuk a $(k+2)$ lépéssel. \square

Mint az 1.1. tétel és 1. következmény mutatja az $A^*y \leq c$ egyenlőtlenségrendszer megoldhatósága ekvivalens az $A^*y \leq c + \frac{1}{mn\sigma} \mathbf{1}$ egyenlőtlenségrendszer megoldhatóságával. Így a fenti algoritmus helyességéhez csak azt kell belátni, hogy ha $2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n)$ lépésig eljut az algoritmus, akkor tényleg inkonzisztens az egyenlőtlenségrendszer.

3.1. tétel: Ha a fenti algoritmus $2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n)$ lépésig nem talál megoldást, akkor az egyenlőtlenségrendszernek nem is létezik megoldása.

Bizonyítás: Az 1.1. tétel és következményei szerint $A^*y \leq c$ megoldhatósága ekvivalens $A^*y \leq c + \frac{1}{mn\sigma} \mathbf{1}$, $|\eta_i| \leq \sigma + \frac{1}{m^2 n \sigma^2} \forall i$ megoldhatóságával, és az utóbbi tartalmaz $\frac{1}{m^2 n \sigma^2}$ élű kockát is, amelynek térfogata $(\frac{1}{m^2 n \sigma^2})^m$.

A fentiekből az is látható, hogy mindkét fent említett poliéder benn van az origó középpontú, 2σ sugarú gömbben, melynek térfogatát $(2 \cdot 2\sigma)^m$ -el becsülhetjük felülről.

A 2.2. lemma szerint a poliédert minden ellipszoid tartalmazza, amelyet az algoritmus generál. A 2.3. lemma szerint az ellipszoidok térfogata csökken, és N lépés után

$$\text{vol}(\text{ell}(z_N, P_N)) < e^{\frac{-N}{2(m+1)}} \text{vol}(\text{ell}(\Theta, 2\sigma E)) < e^{\frac{-N}{2(m+1)}} (4\sigma)^m.$$

Amennyiben ez a térfogat kisebb mint $(\frac{1}{m^2 n \sigma^2})^m$, azaz az ellipszoid térfogata kisebb mint a benne lévő kocka térfogata, akkor ellentmondásra jutunk, azaz a poliéder üres.

$$e^{-\frac{N}{2(m+1)}} (4\sigma)^m < \left(\frac{1}{m^2 n \sigma^2} \right)^m$$

$$e^{-\frac{N}{2m(m+1)}} \cdot 4\sigma < \frac{1}{m^2 n \sigma^2}$$

$$e^{-\frac{N}{2m(m+1)}} < \frac{1}{4\sigma^3 m^2 n}$$

$$N > 2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n).$$

Tehát ha $2m(m+1) \log(4\sigma^3 m^2 n)$ lépésnél tovább jutunk úgy, hogy nem találtunk megoldást, akkor a lineáris egyenlőtlenségrendszernek nincs megoldása. \square

Ebben a fejezetben algoritmust adtunk annak eldöntésére, hogy az $A^*y \leq c$ egyenlőtlenségrendszer megoldható-e vagy sem. Sajnos algoritmusunk csak az $A^*y \leq c + \frac{1}{mn\sigma} \mathbf{1}$ egyenlőtlenségrendszerhez ad megoldást polinomiális lépésszám-ban.

A fenti algoritmust felhasználva a következő fejezetben megmutatjuk, miként kereshetünk megoldást is polinomiális lépésszám-ban az eredeti feladathoz.

4. Megoldás keresése

A harmadik fejezet algoritmusának ismételt hívásával, illetve a Gauss elimináció alkalmazásával polinomiális lépésszám-ban megoldást találhatunk az $A^*y \leq c$ lineáris egyenlőtlenségrendszerhez.

4.1. tétel: Amennyiben van egy algoritmusunk (pl. az ellipszoid módszer), mely polinomiális lépésszám-ban eldönti, hogy egy lineáris egyenlőtlenségrendszer megoldható-e, akkor polinomiális lépésszám-ban megoldást is kaphatunk.

Bizonyítás: Az eredeti algoritmus legfeljebb n^2 -szeri hívásával, és egy egyenletrend-szer Gauss eliminációval való megoldásával kaphatunk megoldást.

Az algoritmus:

0. - Döntsük el, hogy az

$$y^* a_1 \leq \gamma_1$$

$$\vdots$$

$$y^* a_n \leq \gamma_n$$

rendszer megoldható-e. Ha nem akkor kész vagyunk, $A^* y \leq c$ nem megoldható.

1. - Ha igen akkor az

$$y^* a_1 = \gamma_1$$

$$y^* a_2 \leq \gamma_2$$

$$\vdots$$

$$y^* a_n \leq \gamma_n$$

rendszer megoldhatóságát döntsük el az algoritmussal.

Ha nem megoldható, akkor elég az $y^* a_2 \leq \gamma_2, \dots, y^* a_n \leq \gamma_n$ rendszert megoldani, ugyanis ekkor ennek minden megoldására $y^* a_1 < \gamma_1$. Ebben az esetben $n = n - 1$, és visszatérünk az előző lépésre.

2. - Ha megoldható, akkor az

$$y^* a_1 = \gamma_1$$

$$y^* a_2 = \gamma_2$$

$$y^* a_3 \leq \gamma_3$$

$$\vdots$$

$$y^* a_n \leq \gamma_n$$

rendszer megoldhatóságát döntsük el.

$$\vdots$$

k. - Ha megoldható, akkor az

$$y^* a_1 = \gamma_1$$

$$\vdots$$

$$y^* a_k = \gamma_k$$

$$y^* a_{k+1} \leq \gamma_{k+1}$$

$$\vdots$$

$$y^* a_n \leq \gamma_n$$

rendszer megoldhatóságát döntsük el.

Ha nem megoldható, akkor elég az

$$\begin{aligned} y^* a_1 &= \gamma_1 \\ &\vdots \\ y^* a_{k-1} &= \gamma_{k-1} \\ y^* a_{k+1} &\leq \gamma_{k+1} \\ &\vdots \\ y^* a_n &\leq \gamma_n \end{aligned}$$

rendszert megoldani, ugyanis ennek minden megoldására $y^* a_k < \gamma_k$. Ekkor $n = n - 1$ és visszatérünk az előző lépésre.

$k+1$. – Ha megoldható akkor az

$$\begin{aligned} y^* a_1 &= \gamma_1 \\ &\vdots \\ y^* a_k &= \gamma_k \\ y^* a_{k+1} &= \gamma_{k+1} \\ y^* a_{k+2} &\leq \gamma_{k+2} \\ &\vdots \\ y^* a_n &\leq \gamma_n \end{aligned}$$

rendszer megoldhatóságát döntsük el.

⋮

A fenti algoritmus nyilván polinomiális lépésszámban megoldást talál az $A^* y \leq c$ feladatra, ugyanis az utolsó lépésben egy egyenletrendszert kell megoldani.

Így polinomiális lépésszámban nem csak azt tudjuk eldönteni, hogy egy lineáris egyenletrendszer megoldható-e, hanem polinomiális időben megoldást is találhatunk.

Befejezésül megismételjük, hogy az általunk közölt ellipszoid módszer nem az algoritmus legélesebb változata. Célunk a fő gondolatok, a fő lépések olyan, közérthető ismertetése volt, amely lehetőleg csak elemi eszközöket használ fel, és egyetemi előadásban is előadható.

(Beérkezett: 1988. augusztus 10-én.)

Irodalom

1. DANTZIG, G.B., "Linear Programming and Extensions", Princeton University Press, Princeton, N.J., 1963.
2. GÁCS, P.-LOVÁSZ, L., "Khacsijan's algorithm for linear programming", *Mathematical Programming Study* 14, (1981) 61-68.
3. KARMAKAR, N., "A new polynomial time algorithm for linear programming", *Combinatorica* 4, (1984) 373-395.
4. KAHACSIJAN, L.G., "A polynomial algorithm for linear programming", *Doklady Akad. Nauk USSR* 244, (1979) 1093-1096.
5. KLEE, V. - MINTY, G.J., "How good is the simplex algorithm?", in: *Inequalities* III. (O.Shisha, ed.) Academic Press, New York, (1972) 159-175.
6. LEDERMANN, W. and VAJDA, S., *Combinatorics and Geometry*. (Handbook of applicable mathematics, Vol. V.) John Wiley and Sons, 1985.
7. SCHRIJVER A., "Theory of Linear and Integer Programming", John Wiley and Sons, 1986.
8. RÓZSA P., *Lineáris algebra és alkalmazásai*, Műszaki Könyvkiadó, Budapest, 1974.