

Mégegyszer a várakozásokról

1. Bevezetés

A Szigma korábbi számában „Normák, várakozások és stabilitás egy lineáris modellben” című cikkemben Lovell (1962) cikkét bíráltam. Bár a bírálatot lényegében helyesnek tartom, a bírálat módszere finomításra szorul, mint azt Martos B. és J. Drèze tudomásomra hozták. Az alábbiak a kiigazítást tartalmazzák.

Dolgozatomban csak futólag említettem meg, „hogy a két modell nemcsak a beszerzési szabályban tér el egymástól, hanem két formai feltevésben is: Modellemben a gazdaság *zárt* és *növekvő*, szemben Lovelléval, ahol a gazdaság *nyílt* és *stagnáló*. Ezekre a feltevésekre formai okok miatt volt szükség és nem jelentenek tartalmi eltérést Lovell feltevéseitől;” [3]

Fent említett bírálóim azonban rámutattak arra, hogy logikailag két modelltől van szó, és az egyik modellből nyert tételek nem alkalmazhatók közvetlenül a másikra. Bár a zárt és a nyílt modell közti eltérés tényleg csak formai és a növekvés vizsgálata relevánsabb mint a stagnálásé, furcsa módon a zárt gazdaság esetünkben nem lehet stagnáló, legalábbis akkor nem, ha a szabályozhatósághoz ill. a produktivitáshoz ragaszkodunk. Ezért helytelen, hogy az eredeti cikkben $\lambda_0 = 1$ határesetről beszélek az egyes tételek után.

2. Eredmények nyílt és stagnáló gazdaságról

A nyílt és stagnáló gazdaságot vizsgálva kiderült, hogy korábbi munkánk egyáltalán nem volt felesleges. Viszonylag egyszerű és később ismerttetendő átalakítások után a régi eredményekből a következő új eredményeket kapjuk:

- 1) *Statikus várakozásnál* a szabályozás instabil, de Ljapunov-stabil.
- 2) *Tökéletes előrelátásnál* a szabályozás adott normáknál stabil, ha a reakció együtthatók megfelelően kicsik; azonban még a teljes reakció is stabilizál, ha a normák megfelelően kicsik. A szabályozás instabilitása azzal kapcsolatos, hogy bizonyos erős reakciók vagy nagy normák esetén a tökéletes előrelátás egyszerűen nem értelmezhető.

3) *Naiv várakozás* kicsiny reakcióknál stabil, azonban gyengén összefüggő rendszerek esetén még a teljes reakció is stabilizál.

3. Összehasonlítás Lovell [2] és Simonovits [3] eredményeivel

Eredeti Lovell-bírálatom lényeges pontjai érvényben maradnak: a statikus várakozás nem stabil, hanem instabil; a tökéletes előrelátás nem feltétlenül instabil, lehet stabil is és instabil is; ez utóbbit azonban definíciós probléma okozza. A naiv várakozásnál Lovell és köztem nem volt alapvető eltérés.

A teljesség kedvéért megemlítem, hogy az új modellben a teljes reakció lehetséges stabilitása megegyezik Lovell eredményével és ellentétben áll a régi modellem következtetésével. A változást a növekedés kizárása okozza, akár csak a „gyenge” reakciók eltűnését.

4. Egy bizonyítási hiba kijavítása

Mielőtt rátérnék új állításaim bizonyítására, egy matematikai tévedést szeretnék helyesbíteni. A (4.42) egyenlőtlenség,

$$(1) \quad \left| \frac{\lambda_0}{\lambda} k_v - 1 \right| < k_v - 1 \quad \text{ha} \quad |\lambda| \geq \lambda_0 \quad \text{és} \quad \lambda \neq \lambda_0,$$

nyilvánvalóan nem igaz $\lambda = -\lambda_0$ -ra, hiszen $k_v > 0$ miatt a bal oldal $k_v + 1$.

Szerencsére a III. tétel igaz, ugyanis az „erős reakciónál” a készletszabályozás instabil” rész gondolatmenete alkalmazható. Valóban, egyszerű számo- lással belátható, hogy gyenge reakció esetén (4.51) ellentéte érvényes:

$$(2) \quad 0 < -\psi(-\lambda_0) < \psi(\lambda_0).$$

(4.47) és (3.31–32) figyelembevételével az is belátható, hogy

$$\max \{ |\psi(\lambda)|, |\lambda| \geq \lambda_0 \} = \psi(\lambda_0),$$

ahonnan a bizonyítás a Kornai–Simonovits stabilitási bizonyításához hasonlóan folytatható [1].

5. A nyílt és stagnáló gazdaság modelljéről

Nyilvánvalóan most (2.1) helyett

$$(3) \quad w(t+1) = w(t) + r(t) - Y(t)I - g$$

áll, ahol g a külső fogyasztás időben állandó vektora.

A stagnálás miatt most $\lambda_0 = 1$. Ezért minden reakció „erős”. Ekkor eltűnnek a növekedési ütem kiszámításával járó gondok is. Végül a normális output készletet (2.5) helyett

$$(4) \quad w_0 = \langle p \rangle (YI + g).$$

Az általános modellben is hasonlóan kell megváltoztatni az egyenleteket. Azonban az egyenletekből kivonva a megfelelő egyensúlyi egyenleteket, az *eltérés változó*kra már megint a régi egyenletek érvényesek. Persze a stabilitás most nem az eredeti változóknak a Neumann-pályához tartását jelenti, hanem az eltérés változók nullához tartását.

6. Az új állítások bizonyítás-vázlata

(i) *Statikus várakozás*

Az egyetlen változást a gyenge reakciók megszűnése jelenti.

(ii) *Tökéletes előrelátás*

Az értelmezhetőség elégséges feltétele továbbra is (4.8), azonban a λ_0 együttható eltűnése folytán e feltétel most még a teljes reakcióra is teljesülhet, ha a normák nem túl nagyok.

$$(5) \quad \varrho[M(I + \langle c \rangle)] < 1.$$

A stabilitás bizonyításánál most a (4.47–48)-hoz hasonló fixpont-feladattól indulunk ki; most azonban (4.47) helyett

$$(6) \quad \psi(\lambda) = \langle k \rangle - \langle d \rangle [(\lambda - 1)I + \langle d \rangle]^{-1}[\langle k \rangle - I]$$

áll, hiszen még a tökéletes előrelátásnál tartunk.

A 4. pontban említett gondolatmenet szerint a stabilitási határon $\hat{\lambda} = 1$, azaz a stabilitás feltétele

$$(7) \quad \varrho\{M[2(I + \langle d \rangle \langle c \rangle) - \langle d \rangle][2 \cdot I - \langle d \rangle]^{-1}\} < 1.$$

Fölhasználva a spektrálsugár monotonitását és $\psi_v(-1)$ monoton függését d_v -től, belátható, hogy amennyiben egy d reakció vektor stabilitást biztosít, akkor minden nála kisebb \tilde{d} reakció vektor is stabilitást biztosít ($0 < \tilde{d} \leq d \leq 1$). Speciálisan, minden reakció stabilitást nyújt, ha

$$(8) \quad \varrho[M(I + 2\langle c \rangle)] < 1.$$

(iii) *Naiv várakozás*

Az eredeti gondolatmenet szerint most visszatérünk a (4.47–48) fixpont-feladathoz, természetesen $\lambda_0 = 1$ megszorítás mellett. Most tehát (6) helyett

$$(9) \quad \psi(\lambda) = \frac{\langle k \rangle}{\lambda} - \langle d \rangle [(\lambda - 1)I + \langle d \rangle]^{-1} \left[\frac{\langle k \rangle}{\lambda} - I \right]$$

áll. Mivel most $\psi_v(-1) < 0$, az eredeti bizonyításhoz hasonlóan ki kell használni azt, hogy az M mátrix 2-indexű gyengén ciklikus a készletjelzéses gazdaság esetében.

A stabilitási feltételek a következők:

$$(10) \quad \varrho\{M[2(I + \langle d \rangle \langle c \rangle) + \langle d \rangle][2 \cdot I - \langle d \rangle]^{-1}\} < 1$$

ill.

$$(11) \quad \varrho[M(3 \cdot I + 2\langle c \rangle)] < 1.$$

Külön aláhúzzuk, hogy a (10)-ben szereplő mátrix nagyobb mint a (7)-ben szereplő mátrix, tehát a spektrálsugár monotonitása miatt (10)-ből következik (7). Magyarul: adott normák és reakciók esetén ha a naiv várakozásnál a gazdaság stabil; akkor a tökéletes várakozásnál is stabil. Lovell paradoxona, hogy a túlzottan pontos előrelátás destabilizálhatja a szabályozást: téves.

7. Numerikus adatok

Végül vizsgáljuk meg, mi a helyzet Lovell numerikus adataival. Fölhasználva hogy $\rho(A) = \rho(M)^2$, a következő eredményeket kapjuk ($d_v = 0,43$ és $c_v = 0,39$ minden v -re és $\rho(A) = 0,54$ [2, 286 o.]

A tökéletes előrelátásnál a gazdaság stabil; a naivnál azonban instabil. Ezzel szemben Lovell az utóbbinál kapott stabilitást és az előbbinél instabilitást.

(Beérkezett: 1979. május 7-én)

IRODALOMJEGYZÉK

1. KORNAI, J.—SIMONOVITS, A.: Rendelés-jelzésen alapuló szabályozás egy Neumann-gazdaságban, *Sigma* 1975. 8, 81—99. old.
2. LOVELL, M. C.: Buffer stocks, sales expectations and stability: A multi-sector analysis of the inventory cycle. *Econometrica* 1962. 30, 267—296. old.
3. SIMONOVITS, A.: Normák, várakozások és stabilitás egy lineáris modellben, *Sigma* 1979. 1—2.

ONCE MORE ON EXPECTATIONS

This paper contains a few corrections and supplements to the author's previous article (Simonovits, 1979). These amendments leave the conclusions drawn in the said article practically unchanged.

ЕЩЕ РАЗ ОБ ОЖИДАНИИ

В данной работе приводятся некоторые уточнения и дополнения, касающиеся предшествующих статей автора (Шимонович, 1979 г.). Эти изменения не затрагивают, по существу выводы, приведенные в предшествующей статье.